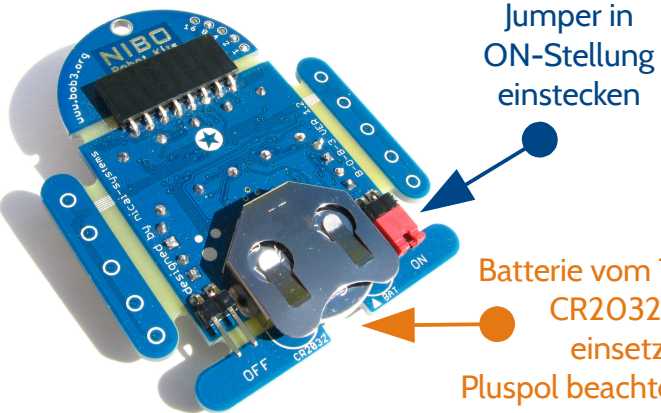


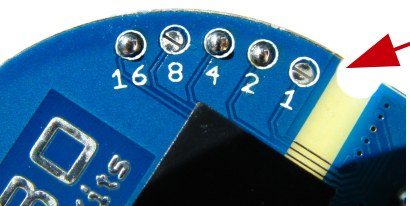
Schritt C – Inbetriebnahme



Jumper in ON-Stellung einstecken

Batterie vom Typ CR2032 3V einsetzen. Pluspol beachten!!

**ID-Code festlegen:**  
Du kannst Deinem B-O-B-3 einen binären Code zwischen 0 und 31 zuweisen!



Schritt D – Inbetriebnahme

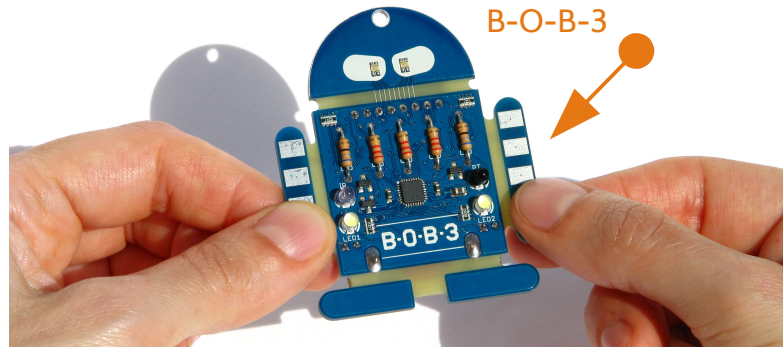
**Auge 1:** rot + grün + blau  
**Auge 2:** rot + grün + blau  
*Alle anderen Farben kannst Du selbst programmieren!*

**LED 3:** superhelle weiße LED  
**LED 4:** superhelle weiße LED

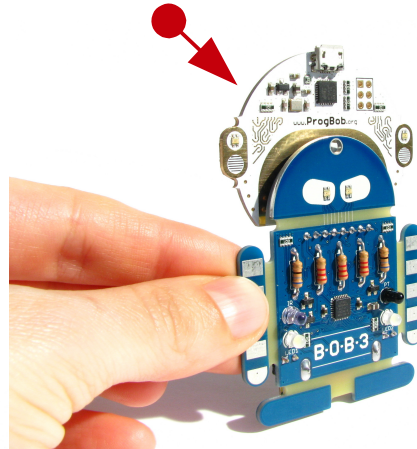
**Näherungssensor:** IR-Sende-LED + IR-Phototransistor

**Arm 1:** Tast-Sensor  
**Arm 2:** Tast-Sensor

Beide Arme 3 Sekunden anfassen aktiviert den B-O-B-3



Programmiere Deinen B-O-B-3



Wenn Du den Programmier-Helm ProgBob hast, dann kannst Du jetzt auf

[www.ProgBob.org](http://www.ProgBob.org)

weitermachen und Deinen B-O-B-3 selbst programmieren.

Lass doch mal die Augen wild blinken und in **orange**, **violett** oder in **türkis** farbig leuchten!

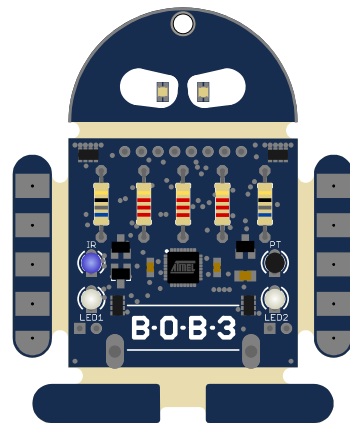


**Benötigt:** CR2032 3V Lithium-Knopfzelle

<http://www.bob3.org> - MADE IN GERMANY  
NICAI-SYSTEMS, AM DENKMAL 8, 52223 STOLBERG



**B-O-B-3** Robot Kit  
Fun with Coding



DESIGN BY  nicai systems



Schritt A – Einlöten der Bauteile - Vorderseite

1 Widerstände  
Farbringe beachten!!

Bei ② bis ⑤ beachten:  
Kurzes Bein ins eckige Lötauge!!

2 IR-LED  
Kurzes Bein ins eckige Lötauge!!

3 Phototransistor  
Kurzes Bein ins eckige Lötauge!!

4 Weiße LED  
Kurzes Bein ins eckige Lötauge!!

Lanyard-Interface

Farbringe beachten!!

Schritt B – Einlöten der Bauteile - Rückseite

6 8-polige Buchse  
Orientierung beachten!!

7 2-polige Stiftleisten  
Roten Jumper zum Lötén aufstecken!!

8 Batteriehalter

Steckplätze zeigen nach oben!!

Öffnung zeigt nach unten!!

Stifte zeigen nach unten!!

6 8-polige Buchse  
Orientierung beachten!!

7 2-polige Stiftleisten  
Roten Jumper zum Lötén aufstecken!!

8 Batteriehalter

1) Auf der Rückseite einstecken

2) Auf der Vorderseite 2x je 30 Sek. lötén